
Analyse 3D par descripteur géométrique LIP pour la classification de défauts de surface d'arbre

Florian Delconte*¹, Isabelle Debled-Rennesson², Bertrand Kerautret³, and Phuc Ngo²

¹Laboratoire Lorrain de Recherche en Informatique et ses Applications – Université de Lorraine – France

²Laboratoire Lorrain de Recherche en Informatique et ses Applications – Université de Lorraine – France

³Laboratoire d'InfoRmatique en Image et Systèmes d'information – Université Lumière - Lyon 2 – France

Résumé

Dans l'industrie du bois, le positionnement et le type des défauts sur l'écorce des arbres d'exploitation sont des informations importantes. Elles contribuent à déterminer comment sera valorisé le bois. Parmi ces défauts, nous nous intéressons à ceux qui sont visibles sur la surface des arbres. Dans cette présentation, nous exposons une étude en cours qui se concentre sur l'utilisation de données liDAR terrestres pour une classification automatique des défauts sur la surface des arbres. Notre approche repose sur l'utilisation d'un classifieur Random Forest, utilisant un descripteur 3D issu du descripteur LIP (Longue Intersection et Projection).

*Intervenant